

Paloma

【名古屋市瑞穂区】回路設計 / ハードウェア設計（平均残業9.5h/月）

募集職種

採用企業名

株式会社パロマ

求人ID

1495512

業種

その他（インフラ）

雇用形態

正社員

勤務地

愛知県, 名古屋市瑞穂区

最寄駅

名古屋本線、 堀田駅

給与

500万円 ~ 1000万円

勤務時間

08:00 ~ 16:50、休憩時間 50分、残業 月 0 時間 ~ 15 時間程度

休日・休暇

週休2日制

更新日

2025年02月11日 01:00

応募必要条件

職務経験

1年以上

キャリアレベル

中途経験者レベル

英語レベル

ビジネス会話レベル

日本語レベル

ネイティブ

最終学歴

大学卒：学士号

現在のビザ

日本での就労許可が必要です

募集要項

【募集要項 本ポジションの魅力】

- 英会話スクール有、英語力向上をサポート
- フレックスタイム無し、働きやすい環境
- 電装基板設計や制御回路設計に従事
- 世界規模の熱エネルギー器具メーカーで活躍

仕事内容

■概要：

ガス機器製品の電装基盤設計や開発業務を担当頂きます。

■担当業務：

- ・電装基板設計
- ・制御回路設計・回路シミュレーション
- ・製品メーカーのハードウェア設計者としてメカ設計担当と連携
- ・性能向上に向けた電装基盤などの検討も実施

■業務内容詳細：

お客様が使用されるガス機器最終製品メーカーのハードウェア設計を担当頂きます。電装基盤の設計や制御回路設計、回路シミュレーションなど、安心・安全なガス機器を提供できるように設計・開発業務に従事頂きます。またメカ設計担当者と連携しながら性能向上に向けた検討などにも対応頂きますので、技術者としての経験や知見が幅広く活かせる環境です。将来は組織強化に向けて既存メンバーへの設計などに関するアドバイスや指導にも貢献頂きたいと考えております。

■組織構成：

6名のハードウェア設計担当が活躍中です。

■キャリアパス：

これまでのご経験を活かしてハードウェア設計を担当→当社の設計業務フローを習得頂きながら徐々に関与する業務を増やして頂きます。→将来はハードウェア設計の中核社員として既存メンバーへのアドバイスや業務指導など組織強化にも貢献頂きます。

募集背景・魅力

世界規模の熱エネルギー器具メーカーであるパロマは、世界中にパロマブランドの「安全と安心」を広めるため、さらなる組織強化を目指します。

雇用形態

無期雇用

試用期間

有り(3ヶ月)

給与条件

月給制

年収：500万円～1,000万円(月収：30万円～60万円/月額基本給：30万円～60万円)

※上記年収には、固定給、時間外手当、諸手当(通勤手当は除く)、賞与等を含みます。スキル・経験・面接での評価により決定致します。

賞与・インセンティブ

賞与：年2回

昇給

年1回4月

交通費

全額支給

残業手当

通常の残業代

平均残業時間9.5時間/月

勤務地

愛知県 [本社] 名古屋市瑞穂区桃園町6番23号

地下鉄 堀田 駅から徒歩10分

就業場所 全面禁煙

休日

週休2日制(休日は会社カレンダーによる)

年間有給休暇10日～20日(下限日数は、入社半年経過後の付与日数となります)

年間休日日数121日

夏季、年末年始

※一斉有給日4日あり

※土曜日出勤年間11日程度あり)、年末年始(7日)・夏季(5日)休暇、年次有給・慶弔休暇

年間有給休暇

入社7ヶ月目には最低10日以上

待遇・福利厚生

通勤手当、家族手当、寮社宅、健康保険、厚生年金保険、雇用保険、労災保険、退職金制度

<各手当・制度補足>

通勤手当：規定あり/上限月30000円

家族手当：試用期間後より支給

寮社宅：補足事項なし

社会保険：補足事項なし

退職金制度：補足事項なし

その他手当：

住宅手当(条件有)、単身赴任手当(お子様が扶養内の場合)

※個別で候補者様に合わせて提示いただきます

福利厚生：

諸制度/パロマ厚生年金基金、財形貯蓄 諸施設/独身寮（名古屋のみ、年齢制限あり）、社宅、エメラルドグリーンクラブ、就業時間内での英会話スクール（外部講師）

<定年>

60歳

再雇用制度65歳

<教育制度・資格補助補足>

OJT

<その他補足>

産休・育休制度あり

財形貯蓄

自己申告制度

休日・休暇

在宅勤務無し

副業・兼業不可

スキル・資格

■必須条件：

下記いずれかのご経験をお持ちの方

- ・制御回路設計経験 ・フライバック回路の電源設計経験
- ・CR-8000での回路設計経験
- ・外注を利用した設計経験
- ・回路シミュレーション経験
- ・各種回路の評価試験経験

会社説明