



先端AI技術を用いた外界環境認識技術の研究開発エンジニア ※在宅可

国内トップクラスの売上を誇る半導体事業／絶好調のイメージセンサー

Job Information

Recruiter

PERSOL CAREER CO., LTD. Bilingual Recruitment Solutions (BRS)

Hiring Company

JN -082024-171760

Job ID

1489970

Division

該当部門

Industry

Electronics, Semiconductor

Job Type

Permanent Full-time

Location

Tokyo - 23 Wards

Salary

6 million yen ~ 11 million yen

Holidays

National Holidays; 2 days off every week (weekends)

Refreshed

November 15th, 2024 03:00

General Requirements

Minimum Experience Level

Over 3 years

Career Level

Mid Career

Minimum English Level

Fluent

Minimum Japanese Level

Native

Minimum Education Level

Technical/Vocational College

Visa Status

Permission to work in Japan required

Job Description

カメラを中心とした複数センシングデバイス(Camera, LiDAR, RADAR)の情報を利用した、周囲環境を認識する技術(3次元構造, 3次元物体検出, 走路理解)をAIアプローチで行う研究開発エンジニアを募集します。

■組織の役割：

3次元ビジョンセンシング技術および深層学習技術の研究開発を通して、新しい顧客価値を提供することをミッションとし

ています。我々の技術はこれまで、グループの様々な商品・サービスに採用されており、今後も、AR・VR、車載・ロボット、点検・測量、映画やゲームにおけるバーチャルプロダクションなどの幅広い新規領域での応用が期待されています。近年では、自動運転・先進運転支援システムに必要な外界認識技術の開発、実証実験及び市場導入にも取り組んでいます。

■担当予定の業務内容：【変更の範囲：会社の定める業務】

自動運転・先進運転支援システムに必要なマルチセンサー(Camera, LiDAR, RADAR等)を用いたAIベースの外界センシング技術に取り組んでいただきます。高精度でロバストかつ軽量なモデル開発、自己学習などの学習技術、データのバリエーション評価や自動アノテーション等のデータ開発が主な内容です。また、海外の研究所や大学との協業を通して、最先端技術の開発、およびその製品応用にも取り組んでいただきます。

具体的にはセマセグ、Depth推定、3次元障害物検知、物体検知、車線や交差点等の走路理解、他車や人の軌道予測機能及び自己学習や強化学習等の学習技術、データ解析

■想定ポジション：

数人規模のチームにおいて、アルゴリズム開発またはシステム開発の実担当者として研究開発を行っていただきます。

■選考フロー：

書類選考→1次面接→最終面接→内定

※面接回数は2～3回となります。

■給与補足：

ご経験に応じて要相談 ※会社業績や個人評価等に応じて変動します。

Required Skills

■必須条件：

- 深層学習技術に関する5年以上の経験、および、それをCVタスクに応用した経験（大学時での研究含む）

■求める語学力

- 英語論文や講演からの情報収集を行い文書化・資料化ができるレベル。
- 英語論文を理解し、効率的な実装に落とし込めるレベル。
- 海外の研究者とコミュニケーションをとり、共同で研究を進めることができるレベル。

Company Description

同社は、半導体デバイス事業を展開している会社です。